



ROBOGUIDE IST EIN ROBOTERSIMULATIONS- UND PROGRAMMIERWERKZEUG, WELCHES SPEZIELL FÜR DIE PRODUKTIONSUNTERSTÜTZUNG UND WARTUNG ENTWICKELT WURDE. ROBOGUIDE ERMÖGLICHT MIT SEINER ANIMIERTE ROBOTERSIMULATION MACHBARKEITSSTUDIEN, WIE Z. B. AUSSCHLIESSEN VON KOLLISIONEN UND ERMITTELN VON STÖRKONTUREN. ES ERMÖGLICHT DARÜBER HINAUS DIE ABBILDUNG VON REALEN ROBOTERBEWEGUNGEN.

» EIGENSCHAFTEN UND VORTEILE

- Der Benutzer kann CAD Modelle von Teilen, Werkzeugen und Maschinen usw. importieren
- Einfache Simulation der Roboterabläufe und einfache Gewinnung von Daten betreffend Zykluszeiten und Erreichbarkeiten
- Es beinhaltet ein virtuelles Roboterhandbediengerät, welches eine Bedienung wie am realen Roboter ermöglicht

ZELLENKALIBRIERUNG UND USER FRAME

- ROBOGUIDE erzeugt automatisch Referenzprogramme für die Kalibration der virtuellen mit der realen Roboterzelle
- Drei eingelernte Roboterpositionen erlauben ein Anpassen des gesamten Prozesses

KOLLISIONSERKENNUNG

- Kollisionen werden über eine Farbänderung der betroffenen Teile sichtbar gemacht

EINFACHE NUTZUNG VON ROBOTER-APPLIKATIONSPROGRAMMEN

Applikationsprogramme können in ROBOGUIDE einzeln selektiert und konfiguriert werden. Dies senkt Projektkosten und beschleunigt die Inbetriebnahmephase.

DIE NEUESTE ROBOGUIDVERSION KANN DIE STROMVERBRÄUCHE ERMITTELN UND DIE OPTIMALE BAHN VORGEHEN

EINFACH ZU BENUTZENDE, LEISTUNGSSTARKE OFFLINE-PROGRAMMIERUNG

ROBOGUIDE erlaubt einfaches Programmieren mit einer selbsterklärenden Bedienoberfläche.

- Zellenlayout und Taktzeiten können offline getestet werden
 - Virtuelle Controller Technologie für reale Taktzeiten
 - Alle aktuellen Robotermodelle können simuliert werden. ArcTool-, SpotTool- und HandlingTool-Software Pakete können ausgewählt werden.
- einfache Bedienbarkeit mit virtuellem Teach Pendant (gleiche Menüs und Anzeigen wie an echten Robotern)
- Die Offline Programmierung beschleunigt die Systemintegration und reduziert Projektkosten.
 - Taktzeitanalyse, Kollisionserkennung und Arbeitsraumdarstellung
 - Pfadaufzeichnung, AVI Video File Ausgabe
 - Import von Teilen, Werkzeugen, Vorrichtungen usw. im IGES-Format möglich

GRAFISCHE DARSTELLUNG UND VIDEOAUSGABE VON ROBOTERPROGRAMMEN

- Pfadaufzeichnung während der Simulation
- Möglichkeit einer Videoaufzeichnung der Simulation
- grafische Ausgabe der Simulationsergebnisse für Präsentationen und Dokumentationen

IMPORT VON CAD DATEN IM IGES-FORMAT

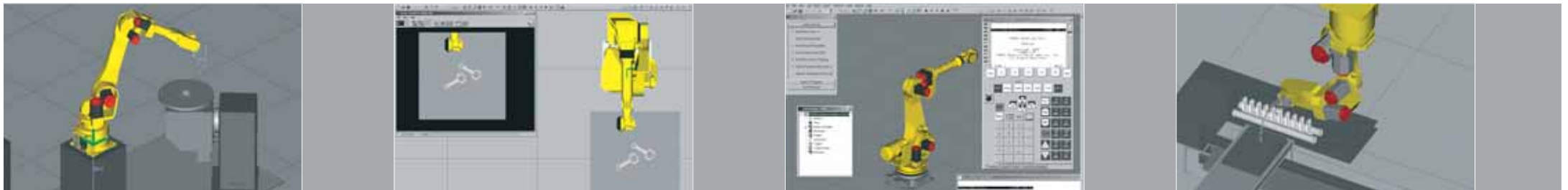
- importierte CAD Daten erlauben ein einfaches Nachbilden von realen Robotersystemen

PROFILER FUNKTION

Der "Teach Pendant Program Profiler" erlaubt ein Analysieren der benötigten Zeiten für einzelne Programmschritte, um eine optimale Taktzeit zu erreichen.

VIRTUELLES TEACH PENDANT

- einfache Bedienbarkeit mit virtuellem Teach Pendant (gleiche Menüs & Anzeigen wie an echten Robotern)
- es ist kein spezielles Training nötig



OPTIONSPAKET: CHAMFERING PRO FÜR INTELLIGENTES ENTGRATEN

Automatisches, robotergestütztes Entgraten mit dem intelligenten Entgrat-Paket ist in drei einfachen Schritten möglich:

Schritt 1: Klicken Sie auf die Kanten des 3D-Modells, welches Sie entgraten möchten, um automatisch ein Entgratprogramm zu generieren.

Schritt 2: Simulieren und testen Sie das automatisch generierte Programm in ROBOGUIDE.

Schritt 3: Unter Einsatz einer 3D Laser Vision-Erkennung erkennt der Roboter die Position des in die Zelle gebrachten Teils und führt das in ROBOGUIDE erstellte Programm auf dem Teil aus.

Der Einsatz von intelligenten Robotersystemen erlaubt die automatische Erzeugung von Entgratprogrammen und den Verzicht von Positioniervorrichtungen. Das Ergebnis ist überzeugend und erlaubt, kostengünstige Entgratzellen zu projektieren.

OPTIONSPAKET: PAINT PRO

FANUC Robotics' PaintPRO Software ist eine grafische Offline-Programmiersoftware, die die Programmierung von Lackierprozessen vereinfacht.

OPTIONSPAKET : WELD PRO

WeldPRO ist ein Erweiterungspaket von ROBOGUIDE für Schweißanwendungen. Ein Schweißsystem kann mit Hilfe von 3D-Daten einfach erstellt werden.

- Schweißvorrichtungen können einfach in die Simulation eingefügt werden
- Schweißprogramme können automatisch erzeugt werden, wobei die Ausrichtung des Brenners in Bezug auf die Schweißnaht angepasst werden kann
- eine Simulation des kompletten Schweißprogrammes kann sehr einfach über die 3D-Darstellung von ROBOGUIDE gemacht werden

OPTIONALES DUAL ARM PROGRAMMIEREN FÜR SCHWEISSEN

DualArm ist eine optionale Erweiterung für das Schweißen mit DualArm Schweißapplikationen (ein Handhabungsroboter hält ein Werkstück, während ein Schweißroboter an diesem Teil schweißt.)

- eine Schweißnaht kann durch Kantenerkennung auf dem CAD Modell erzeugt werden
- ein Schweißprogramm kann automatisch mit Vorgaben zur Brennerstellung usw. erstellt werden.
- die Erreichbarkeit der automatisch erzeugten Programmpositionen wird automatisch überprüft
- das so erzeugte Programm kann direkt auf den Roboter übertragen werden

OPTION: LINE TRACKING

Diese Option erlaubt das Offline-Programmieren von Line Tracking-Applikationen

OPTION: ROBOGUIDE ENHANCEMENT PLUG-INS

Dieses Zusatzpaket beinhaltet erweiterte Offline-Programmierfunktionen.

- iPendant Interface: Anbindung eines realen iPendant an ROBOGUIDE
- AutoPlace Funktion: erlaubt das automatische Platzieren von Robotern in Bezug auf die zu erreichenden Positionen

ROBOGUIDE VISION OPTION

Die FANUC Roboguide Vision Option ermöglicht die Simulation und das Einrichten des FANUC Vision Systems in FANUC Roboguide, der Offline Programmiersoftware für PC's. Es beinhaltet sowohl virtuelle Kameras, die in virtuellen Arbeitszellen mit Roboter installiert werden können, als auch das Einrichten und Ausführen von Visionprozessen.

➤ EIGENSCHAFTEN UND VORTEILE

