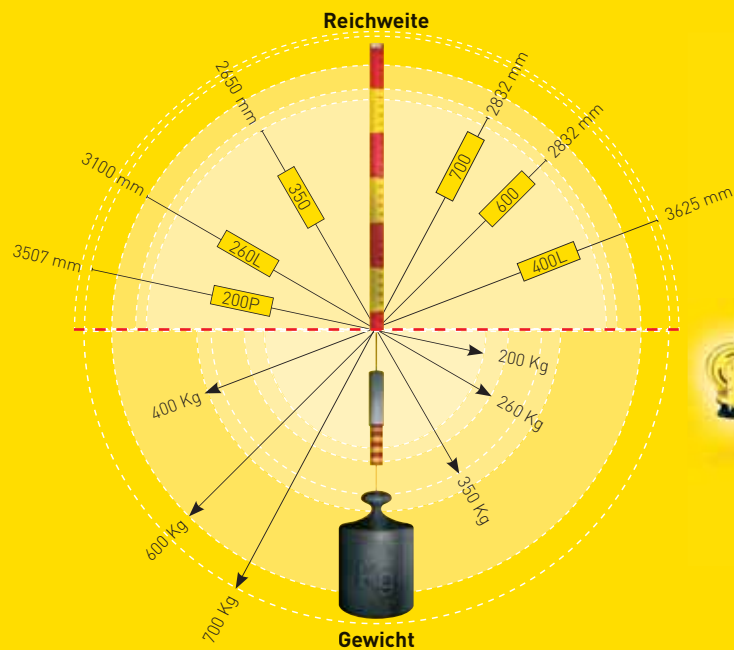


M-900iA SERIE

32

	Robotermodell	Steuerung	Gesteuerte Achsen	Max. Traglast am Handgelenk [kg]	Wiederholgenauigkeit [mm]	Gewicht der Mechanik [kg]	Max. Reichweite [mm]	Arbeitsbereich [°]						Achsgeschwindigkeit [°/s]						A4 Moment [Nm] / Trägheit [kgm ²]	A5 Moment [Nm] / Trägheit [kgm ²]	A6 Moment [Nm] / Trägheit [kgm ²]	Schutzart
								A1	A2	A3	A4	A5	A6	A1	A2	A3	A4	A5	A6				
M-900iA	200P	R-30iA	6	200	± 0.3	2670	3507	360	180	180	720	230	720	110	95	95	95	95	165	2200/413.2	2200/413.2	715/392	Handgelenk & A3 Arm IP67, Rest IP54 (IP66 Standard für Antriebsstrang), Version für raue Umgebung erhältlich
	260L		6	260	± 0.3	1800	3100	360	150	211	720	250	720	100	105	95	120	120	200	1666/188–313	1666/188–313	715/118–225	
	350		6	350	± 0.3	1720	2650	360	150	223	720	250	720	100	95	95	105	105	170	1960/235–392	1960/235–392	891.8/157–352	
	400L		6	400	± 0.5	3150	3625	360	154	160	720	244	720	80	80	80	100	100	160	2744/510	2744/510	1726/320	
	600		6	600	± 0.3	2800	2832	360	154	160	720	244	720	80	80	80	100	100	160	3381/510	3381/510	1726/320	
	600 (700 kg SW)		6	700	± 0.3	2800	2832	360	154	160	720	244	720	80	80	80	100	100	160	3381/1098	3381/1098	1726/444	



Innerhalb der M-900iA Serie sind sechs Varianten verfügbar:

- M-900iA/260L: Langarmversion, 260 kg Traglast
- M-900iA/350: Standardversion, 350 kg Traglast
- M-900iA/600: Standardversion, 600 kg bis 700 kg Traglast
- M-900iA/600 (700kg): 700 kg Traglast mit Software-Option
- M-900iA/200P: 200kg, Superlangarm, Rahmenmontiert (Pressenttransfer)
- M-900iA/400L: 400kg, Superlangarm

DIE 6-ACHSEN ROBOTER DER M-900iA SERIE HABEN MIT DIE HÖCHSTEN TRAGLASTEN, DIE DERZEIT AUF DEM MARKT VERFÜGBAR SIND UND WURDEN ENTWICKELT, UM SEHR SCHWERE ODER MEHRERE TEILE GLEICHZEITIG ZU HANDHABEN (260 KG BIS 700 KG).

» EIGENSCHAFTEN UND VORTEILE

Die M-900iA Serie ist die ideale Lösung für:

- Punktschweißen im Schwerlastbereich
- Handhabung schwerer Werkstücke
- Palettieren (komplette Lagen)



M-900iA/260L
M-900iA/350
M-900iA/400L
M-900iA/600/700



M-900iA/260L
M-900iA/350



M-900iA/260L
M-900iA/350



M-900iA/200P

HOHE ZULÄSSIGE LAST- UND TRÄGHEITSMOMENTE AM HANDGELENK

- höhere Anlagenleistung durch die Fähigkeit, große Greifer und schwere Lasten bei hohen Geschwindigkeiten zu handhaben
- höhere Flexibilität bei der Konstruktion des Greifers und den dabei verwendeten Materialien
- verbesserte Tragfähigkeit ermöglicht höheren Anlagendurchsatz

DREHUNG ACHSE 4 AM HANDGELENK – SCHLANKER ARM DER ACHSE 3 MIT BEFESTIGUNGSFLÄCHEN FÜR ZUSATZAUSSTATTUNG

Durch hohle Antriebswellen für die Motoren des Handgelenks ist der Arm der Achse 3 sehr schlank ausgeführt und ermöglicht dadurch leichten Zugang in enge Arbeitsräume. (Durch Anordnung des Getriebes der Achse 4 an deren Ende bleibt der gesamte Arm der Achse 3 stationär.) Die Achse 4 dreht sich am Ende des Arms der Achse 3.

- verringerter Verschleiß des Kabelbaums
- zuverlässige, auf hohe Lebensdauer ausgelegte Konstruktion
- einfache und zuverlässige Kabel- und Schlauchführung

KOMPAKTES HANDGELENK: KEINE MOTOREN UND SCHUTZART IP 67

- Keine elektrischen Komponenten am Handgelenk: Alle Motoren für die Bewegung der Handachsen sind an der Achse 3 des Roboters angebracht.
- geringeres Risiko einer Beschädigung der Motoren der Handachse durch hohe Temperaturen oder ungünstige Umgebungsbedingungen
- kompakte Konstruktion, um auch in enge Arbeitsbereiche einfahren zu können
- hohe Traglasten und hohe Zykluszeiten durch gute Kühlung der Handachsenmotoren möglich
- Handgelenk gegen Staub und Wasser gemäß Schutzart IP 67 geschützt

PNEUMATIK- UND SIGNALVERBINDUNG VON ACHSE 1 BIS 3 IM STANDARD ENTHALTEN

- Interne pneumatische Verbindung von A1 zu A3 als Standard.
- kurze Verbindungen bis zum Werkzeug
 - höchste Zuverlässigkeit durch Führung der Leitungen innerhalb der Robotermechanik ab Werk
 - bewiesene Zuverlässigkeit (fabrikfertig)

BODEN- UND DECKENMONTAGE BEIM M-900iA/260L UND M-900iA/350 (WINKEL- UND WANDMONTAGE EBENFALLS MÖGLICH)

- leichteren Zugang zu der zu bedienenden Maschine
 - maximale Ausnutzung des Roboterarbeitsbereiches
- Anmerkung: Der M-900iA/600 ist nur für Bodenmontage verfügbar.

OPTION: VERSION FÜR RAUHE UMGEBUNGEN (SDLP)

- die Roboterbasis ist vor Staub und Spritzwasser geschützt – IP56
- das Handgelenk ist staubgeschützt und kann in Wasser getaucht werden – IP 66
- Antriebsstrang kann feucht werden – IP 66 (Der Antriebsstrang besteht aus allen Motoren, Getrieben und Wellen)
- rostgeschützte Schrauben

ZUSÄTZLICHE MONTAGEFLÄCHEN AUF DEM ARM DER ACHSE 3

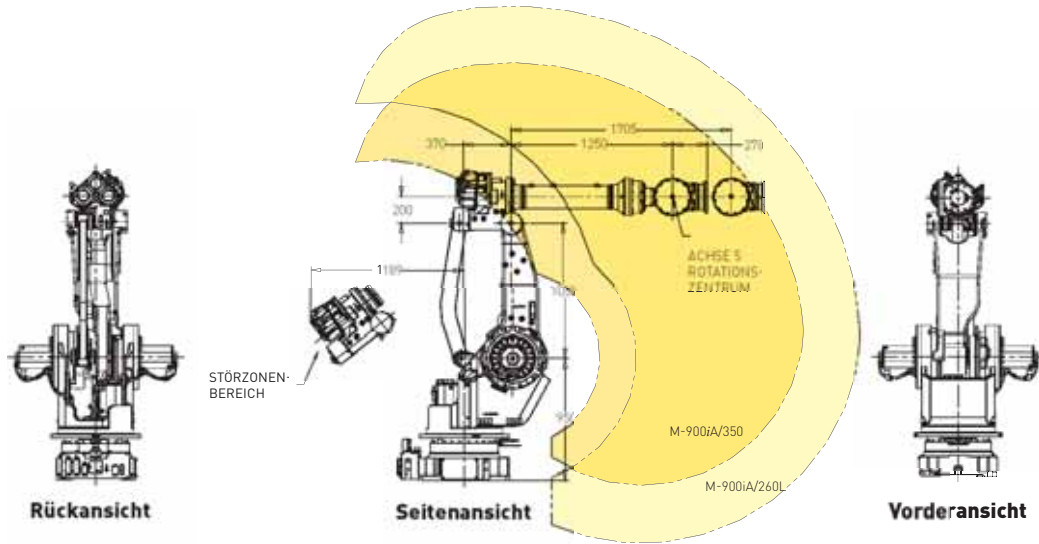
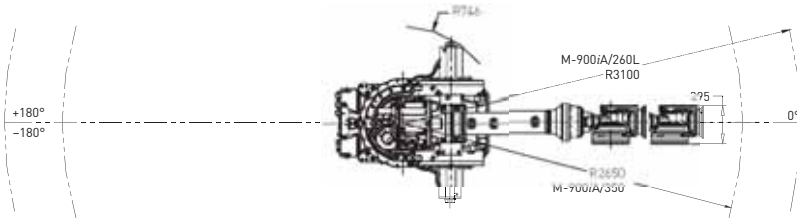
- bei voller Traglast am Handgelenk können zusätzlich 25 kg auf dem Arm der Achse 3 befestigt werden.



Abmessungen

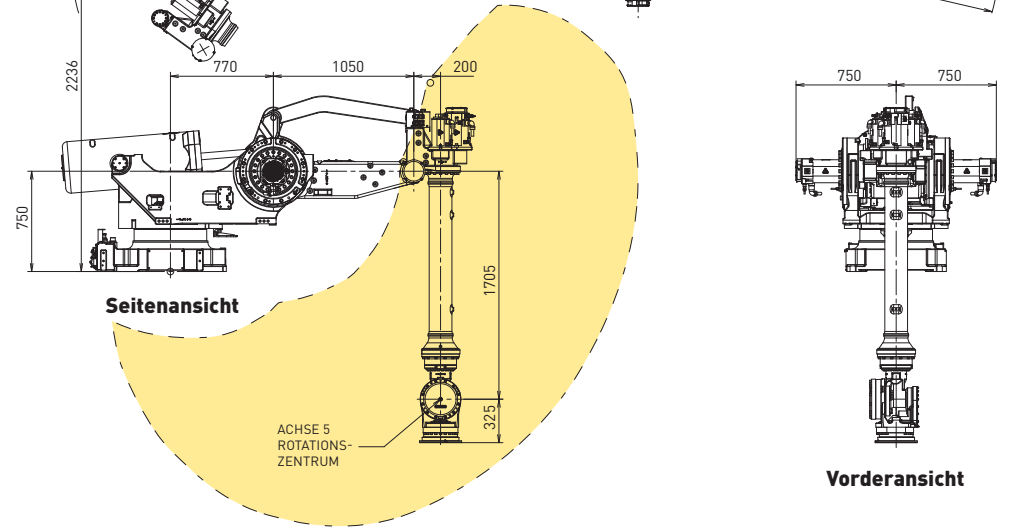
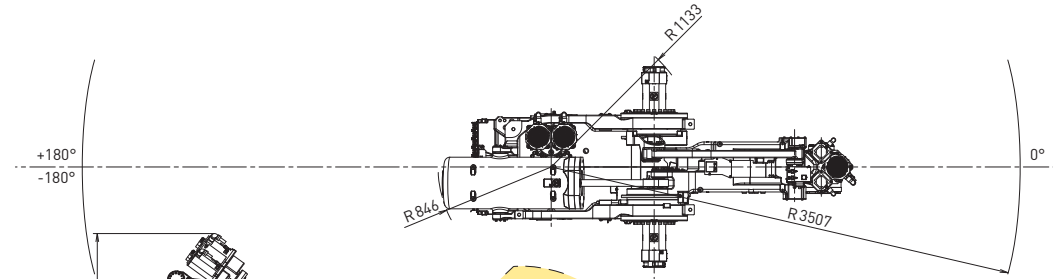
M-900iA/350, M-900iA/260L

Draufsicht

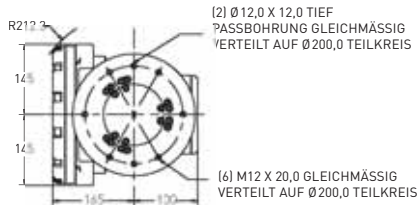
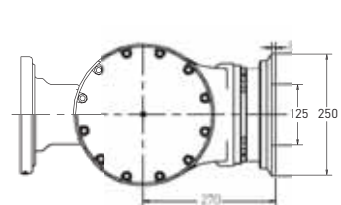


M-900iA/200P

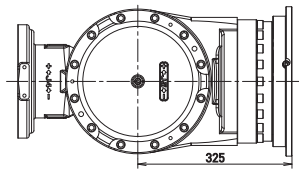
Draufsicht



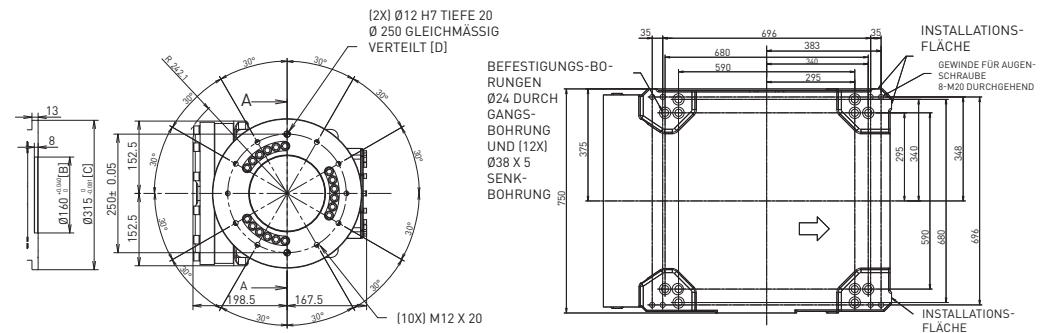
Handgelenk M-900iA/350/260L



Handgelenk M-900iA/200P

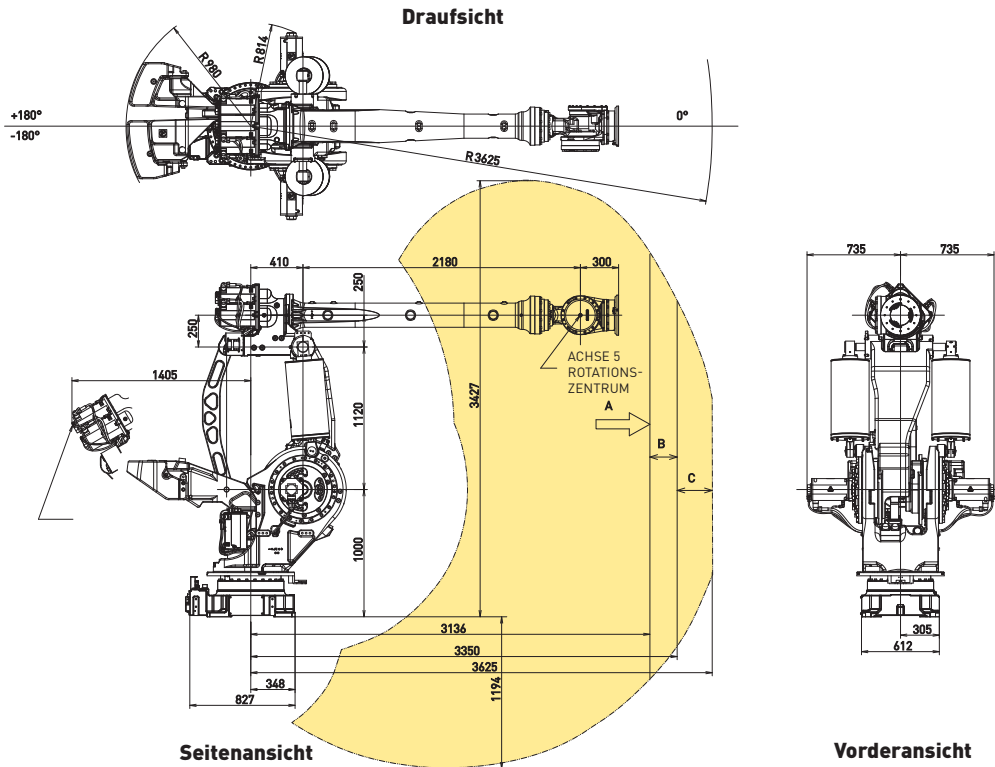


Fußabdruck M-900iA/200P

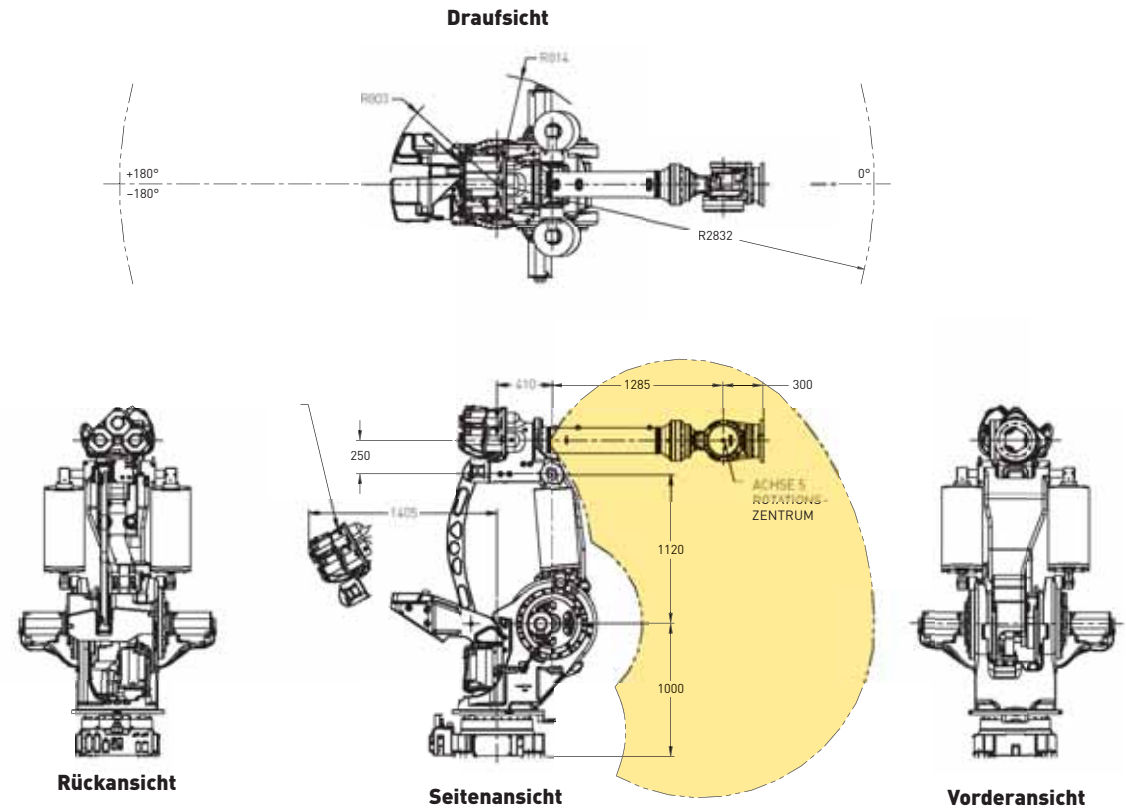


Abmessungen

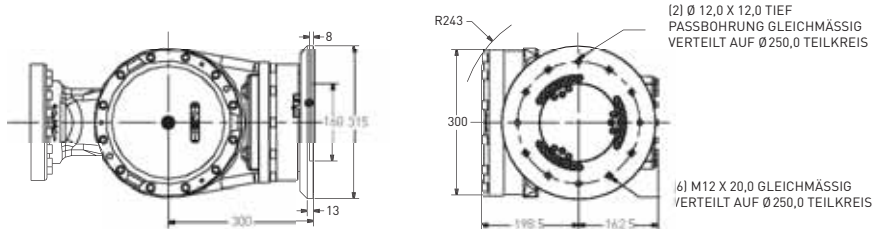
M-900iA/400L



M-900iA/600



Handgelenk M-900iA/600



Fußabdruck M-900iA/350/260L/400L/600

