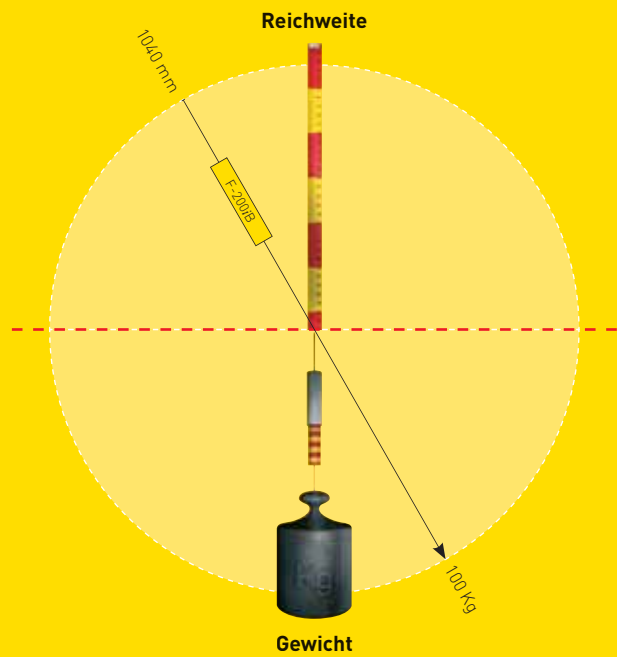


F-200iB

	Robotermodell	Steuerung	Gesteuerte Achsen	Max. Traglast am Handgelenk [kg]	Wiederholgenauigkeit [mm]	Gewicht der Mechanik [kg]	Max. Reichweite [mm]	Arbeitsbereich [°]						Achsgeschwindigkeit [°/s]						A4 Moment [Nm] / Trägheit [kgm ²]	A5 Moment [Nm] / Trägheit [kgm ²]	A6 Moment [Nm] / Trägheit [kgm ²]	Schutzart
								A1	A2	A3	A4	A5	A6	A1	A2	A3	A4	A5	A6				
F-200iB	F-200iB	R-30iA	6	100	± 0.1	190	1040	Neigungs-, Gier- und Rollwinkel sind abhängig von der Position des Handflansches innerhalb des Arbeitsbereiches						horizontal: 1500 mm/s vertikal: 300 mm/s						588/36	—	—	IP54



DER F-200iB IST EIN SERVOANGETRIEBENER ROBOTER IN PARALLELKINEMATIK MIT 6 FREIHEITSGRADEN, DER IN EINER VIELZAHL VON FERTIGUNGSPROZESSEN UND BESONDERS BEI MONTAGEPROZESSEN IN DER AUTOMOBILINDUSTRIE EINGESETZT WERDEN KANN. DER F-200iB WURDE FÜR ANWENDUNGEN ENTWICKELT, DIE EXTREME STEIFIGKEIT UND AUSSERGEWÖHNLICH HOHE WIEDERHOLGENAUIGKEIT IN EINER KOMPAKTEN, LEISTUNGSFÄHIGEN EINHEIT ERFORDERN.

» EIGENSCHAFTEN UND VORTEILE

Der F-200iB ist die ideale Lösung für:

- schwer zugängliche Schweißpositionen
- Maschinenbett-Schweißen
- Teile beladen/positionieren
- Schraubanwendungen
- Fahrzeugkomponenten anheben und positionieren
- Einsatz als flexible Vorrichtung
- Sprühen

EINZIGARTIGE KONSTRUKTION IN PARALLELKINEMATIK (HEXAPOD)

- sehr steifes System für Anwendungen, die hohen Kraftaufwand erfordern, wie z. B. spanabhebende Bearbeitung, Entgraten, Schneiden ...
- flexible Lösung als Vorrichtung für Anwendungen wie Teilehandling bei feststehender Schweißzange
- erhöhte Sicherheit

VERWENDUNG ALS PROGRAMMIERBARE FIXIEREINRICHTUNG

Der Roboter bietet sich aufgrund seiner kompakten Kinematik als flexible und programmierbare Fixiereinrichtung an.

KLEINE KOMPAKTE ROBOTERMECHANIK

- minimierter Platzbedarf

BODEN- ODER DECKENMONTAGE

- der Roboter kann auf dem Boden oder an der Decke montiert werden

MINIMALE WARTUNGSANFORDERUNGEN

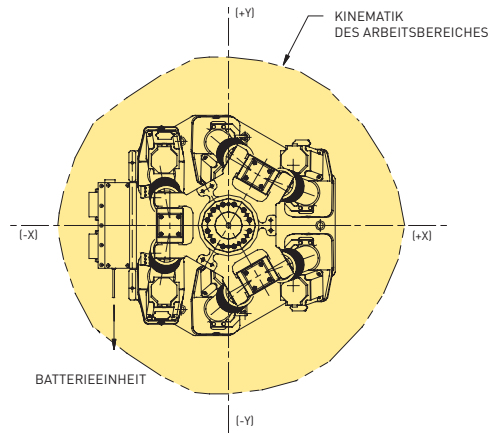
Weniger mechanische Komponenten:

- minimale Ersatzteilbevorratung
- weniger Ausfallzeit durch schnelleren und einfacheren Tausch von Komponenten
- MTTR (Mean Time To Repair) < 30 Min
- 1 Jahr Serviceintervall
- FANUC Roboter benötigen keine Spezialbatterien, handelsübliche Batterien können verwendet werden, was die Wartungskosten für den Kunden reduziert

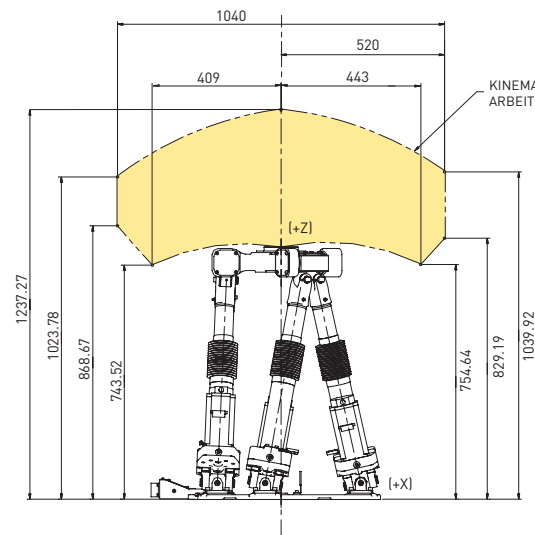


F-200iB

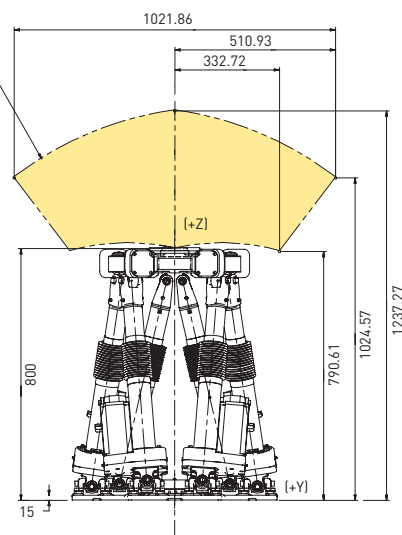
Draufsicht



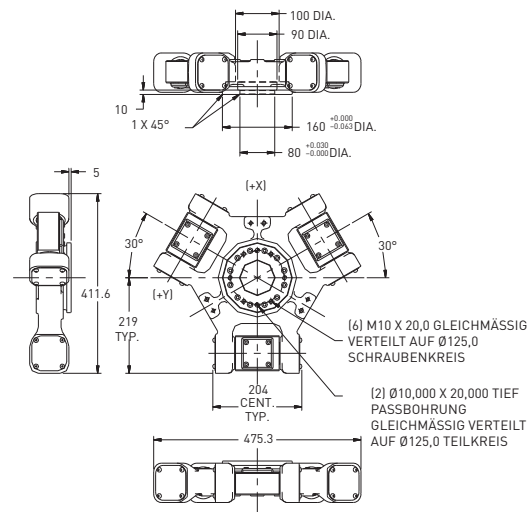
Seitenansicht



Vorderansicht



Flanschplatte (ISO Handgelenk)



Basisplatte

